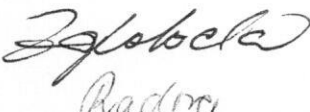


Průběh obhajoby bakalářské práce:

řídící vozítko říjících pohybů
polohy podvozku
stavový model
MILIMOARMI, rovnice popisující
MÁVICH FIZIKÁLNÍ
SMYČKA REGULÁTORU
STAVOVÝ REGULÁTOR
ASTATISMAVS A REGULACE NA KONSTANTNÍHODNOTU
PŘECHODNÍ DÍLE, RYCHLOST OD POŘADOVÁNÍ TRAJEKTORIE
FUNKČNOST VÍTEŠI SMYČKY ŘÍZENÍ
AUFORMANŮV podvozku
Otvázky z posudku

Klasifikace:
výborně

Datum obhajoby: 27. června 2013


Radno

.....
podpis zkoušejícího