
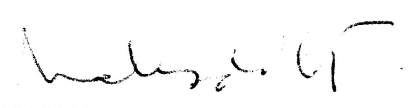


Průběh obhajoby bakalářské práce:

princip HIL simulace + sim. robotu
 měsíční práce - Arduino
 průběh komunikace
 komunikační protokol - požadavky → návrh vlastního
 software pro simulaci robotu - požadavky → V-REP
 kvantita aplikace → HIL Simulation Plugin
 ukázková simulace kolového robotu
 časové hledisko práce
 fixní počet správo - konfigurace správo
 největší přínos práce
 analýza sim. prostředí
 automatická popojízdná písně + problematika kolise
 determinističnost programu v javě

Klasifikace: vyborné

Datum obhajoby: 17. června 2015

.....
podpis zkoušejícího