



Hodnocení bakalářské práce oponentem

| | | | |
|--------------|--|-------------|-----------|
| Název práce: | Jednotka správy napájení pro čtyřkolového robota | | |
| Student: | Jan BENEDIKT | Std. číslo: | E14B0005P |
| Oponent: | Ing. Kamil Kosturik, Ph.D. | | |

| Kritéria hodnocení práce oponentem | Max. body | Přidělené body |
|---|-----------|----------------|
| Splnění zadání práce (posuzuje se i stupeň kvality splnění) | 25 | 25 |
| Odborná úroveň práce | 50 | 40 |
| Interpretace výsledků a jejich diskuze, příp. aplikace | 15 | 15 |
| Formální zpracování práce, dodržování norem | 10 | 8 |

Hodnocení obsahu a kvality práce, připomínky:


Předložená práce je na velmi dobré úrovni. Nejprve student popisuje problematiku kolem Li-pol akumulátorů a následně se věnuje vlastnímu návrhu řídicí elektroniky pro správu napájení. V této části jsou popsány jednotlivé bloky, ze kterých se vlastní elektronika skládá. Práci bych vytkl jen špatnou čitelnost některých schémat a drobné gramatické chyby.

Dotazy oponenta k práci:

Ze schématu není patrné, zda je možno odepnout napájení k motorům. Jakým způsobem je řešeno odpojení akumulátorů od systému v případě, že je detekován nadproud nebo podpětí?

Bakalářskou práci hodnotím klasifikací **v ý b o r n ě** (podle klasifikační stupnice dané směrnici děkana FEL)

Dne: 14.6.2017


.....
podpis oponenta práce