

Průběh obhajoby bakalářské práce:

Západočeská univerzita v Plzni
Fakulta inženýrských věd
Katedra kybernetiky

motivace a cíle
 SLAM - použití
 odometrie
 principy vizuální SLAM, použití metody
 porovnání metod
 ukázka 3D mapy a trajektorie
 porovnání SVO, LSD, DSO, LDSO metod
 shrnutí
 princip hybridních metod V-SLAMu, výhody a nevýhody
 fotometrická a geometrická konzistence obrazu
 přepočítávání trajektorie v případě uzavřené smyčky
 reálné použití

Klasifikace:

..... velmi dobře

Datum obhajoby:

19. června 2019