



Hodnocení bakalářské práce oponentem

Název práce:	Derivační složka regulátoru v regulaci stejnosměrného motoru		
Student:	Pavel HANČ	Std. číslo:	E15B0009K
Oponent:	Ing. Martin Pittermann, Ph.D.		

Kritéria hodnocení práce oponentem	Max. body	Přidělené body
Splnění zadání práce (posuzuje se i stupeň kvality splnění)	25	15
Odborná úroveň práce	50	40
Interpretace výsledků a jejich diskuze, příp. aplikace	15	11
Formální zpracování práce, dodržování norem	10	5

Hodnocení obsahu a kvality práce, připomínky:

Předložená bakalářská práce se měla věnovat porovnání vlastností PID-regulátoru a PI regulátoru s dopřednou vazbou.

V práci lze dohledat množství chyb - např. na str.10 nesprávně budící napětí i proud (dále pojem "regulační konstanta", záměna pojmu "ztráty" a "ztrátový výkon", absence jednotek), nejasná orientace momentu na str.15, nesprávný vztah (1.6) na str.17, nesoulad orientace poruchy (str.18 a 28) nesoulad mezi vzorci (1.10) a (1.11) a dále i obr.1.10a, formální chyba v (1.12) na str.21 atd.

Dotazy oponenta k práci:

1. Na obr. 26 uvažujete jako komparační signál "symetrický pilovitý průběh", porovnejte vlastnosti s "nesymetrickou pilou" z hlediska vztahu (2.8) na str. 27.
2. Jak byste reálně nastavil parametry PID-regulátoru (vysokofrekvenční filtr atd.). Opravdu by to nevedlo na problémy při realizaci (vliv šumů atd.) ?

Bakalářskou práci hodnotím klasifikací **velmi dobře** (podle klasifikační stupnice dané směrnici děkana FEL)

Dne: 14.6.2018

.....
podpis oponenta práce