

Průběh obhajoby diplomové práce:

Otázky oponenta práce Ing. Daniela Peckerta:

1. Jakým způsobem by autor řešil náhradu doplňování prázdných KLT teamleaderem.?
2. Proč jste si vybral mechanický efektor?
3. Jakým způsobem jste vyřešil singularitu robota při vykládání?

doc. Ing. Michal Šimon, Ph.D.

Proč byla pořizovací cena robota takto vysoká?

Proč uvažujete u výpočtu návratnosti v rámci nákladů na provoz robota pouze náklady na energii?

Ing. Tomáš Broum, Ph.D.

Co byla klíčová položka pro výpočet návratnosti?

prof. Ing. Felicita Chromjaková, Ph.D.

Jak byste vypočítal mzdu robota?

Ing. František Koblasa, Ph.D.

Jaké pracovní činnosti vykonává pracovník, jehož náklady jsou zohledněny v ekonomickém zhodnocení?

Dělal operátor vizuální kontrolu pomocí kamery či očima?

Ing. Tomáš Čechura, Ph.D.

Co jste udělal s výslednou úsporou času?

doc. Ing. Zdeněk Ulrych, Ph.D.

Jsou na vývojových diagramech v prezentaci 2 nezávislé programy?

Klasifikace: **Výborně**

Datum obhajoby: **12. června 2024**
